

SET-510K / 520K 사용설명서

1. 각도측정

측정	PC-30
	ppm 0
H	10.235m
ZA	78.25.29
HAR	123.23.23 P1
거리측정	거리선택 0세트 좌표측정
[F1]	[F2] [F3] [F4]

➡ [F3] [0세트] 키를 두 번누름.

2. 거리측정

측정	PC-30
	ppm 0
H	10.235m
ZA	78.25.29
HAR	123.23.23 P1
거리측정	거리선택 0세트 좌표측정
[F1]	[F2] [F3] [F4]

➡ [F1] [거리측정]키를 누름.

H : 수평거리 S : 서거리

3. 좌표측정(현황측량)

측정	PC-30
	ppm 0
H	10.235m
ZA	78.25.29
HAR	123.23.23 P1
거리측정	거리선택 0세트 좌표측정
[F1]	[F2] [F3] [F4]

➡ [F4] 좌표측정

좌표측정
본체설치
관측
광파설정

좌표측정
기계점 좌표
방위각 입력

방위각 / 기계점			
NO :	200.000		
EO :	200.000		
ZO :	0.000		
데이터읽기	저장	OK	
[F1]	[F2]	[F3]	[F4]

기계점 좌표 및 기계고 . 시준고를 입력.

➡ [F4] [OK]

-방위각 설정

좌표측정
기계점 좌표
방위각 입력

방위각 / 후시점			
NBS :	200.000		
EBS :	200.000		
ZBS :	0.000		
데이터읽기		OK	
[F1]	[F2]	[F3]	[F4]

후시점좌표를 입력하거나 데이터 읽기를

눌러 저장된 좌표를 불러들여 선택이 가능함.

➡ [F4] (OK)를 눌러 후시점 좌표 설정

각도설정			
후시점 시준			
ZA	349°59'44"		
HAR	123°23'23"		
	아니오	예	
[F1]	[F2]	[F3]	[F4]

➡ 후시점을 시준후 [F4] [예] 키를 누름.


- 관측(좌표측정)





좌표측정

본체설치


관측


광파설정

➡ 관측 

N	310.000		
E	242.125		
Z	10.230		
ZA	89.45.23		
HAR	357.45.46		
관측	높이		저장
			

목표물의 타겟을 시준합니다.

좌표측정화면에서 관측을 선택합니다. ➡  (관측)

좌표 데이터를 작업에 기록할때에는 [저장]을 누릅니다.

4. 좌표측설

▶ FUNC 키를 두번 누름. P3으로 전환

1)후시점 입력

측정	PC-30
	ppm 0
H	10.235m
ZA	78.25.29
HAR	123.23.23 P3
대변측정	오프셋측정 저장 좌표측설
[F1]	[F2] [F3] [F4]

▶ [F4] [좌표측설]

좌표측설
본체설치
측설점입력
관측
광과설정

▶ 측설점 입력 [Enter]

좌표측설
Np : 300.000
Ep : 300.000
Zp : 0.000
시준고 0.000m
데이터읽기 측설선택 OK
[F1] [F2] [F3] [F4]

▶ [F4] [OK]

측설H	-38.067m
측설각	180.59.50
H	2.458m
ZA	349°59'44"
HAR	123°23'23"
관측 측설선택 ↔ 저장	
[F1] [F2] [F3] [F4]	

▶ [F1] [관측] 를 누른다.

각도 : 회전각이 0°00'00" 이 될 때까지 기계의 상부를 돌려 맞춘다.

거리 : [관측]을 누른다.

구하고자 하는 포인트까지의 거리차가 첫 번째행에 표시된다.

측설 H가 0m 될 때까지 프리즘을 앞뒤로 이동하여 찾는다.

(-표시는 뒤로 +는 앞으로)